Machine Translated by Google

GreenValley International

Sac à dos LiBackpack DGC50H

Système de numérisation LiDAR pour sac à dos



Le système de numérisation LiDAR dorsal LiBackpack DGC50H est une version améliorée de la gamme LiBackpack. Ce système intègre un capteur LiDAR à plus longue portée horizontale et verticale, un système de navigation inertielle optimisé et des batteries développées en interne. Grâce aux technologies GNSS et SLAM, il permet d'obtenir des nuages de points 3D haute précision dans la zone de numérisation, même en l'absence de signal GNSS. Un système performant et deux fois plus efficace ! Il trouve des applications dans l'inspection des lignes électriques, les levés forestiers, les mesures minières, l'acquisition d'informations sur les espaces souterrains, la mesure des façades de bâtiments, la modélisation des données BIM, et bien d'autres domaines.

Avantages

Photographie différée 5,7K, netteté optimale jusqu'à la micro-micrographie, double efficacité

Doté d'une caméra panoramique haute résolution et compatible avec la prise de vue différée en 5,7K, ce sac à dos offre une vue panoramique plus nette et plus réaliste. La taille des vidéos est réduite de 30 à 40 fois par rapport à la génération précédente, ce qui diminue de 20 fois le temps de copie et de transcodage.

Fréquence des points forts, représentation plus détaillée

Deux têtes laser avec des fréquences de balayage allant jusqu'à 640 000 points par seconde.

Haute précision, haute efficacité

Le LiBackpack DGC50H, associé à une station de base virtuelle ou à une station de base physique, acquiert directement des nuages de points avec des coordonnées absolues. Doté d'une portée laser jusqu'à 120 mètres et d'une autonomie de 2,5 heures, il peut couvrir une surface de 20 000 mètres carrés en seulement 30 minutes. Il génère des nuages de points laser d'une précision absolue de 5 cm, répondant ainsi aux exigences des levés topographiques et de la cartographie de haute précision.

Emportez léger

Conçue de manière ergonomique pour une portabilité optimale, sa structure ergonomique ne pèse que 8,6 kg, ce qui la rend légère et facile à transporter, permettant une utilisation plus flexible.

Traitement en temps réel, exportation prête à l'emploi

Les données de nuage de points cibles collectées prennent en charge l'affichage synchrone en temps réel des terminaux mobiles tels que les téléphones portables/tablettes, prennent en charge l'optimisation en boucle fermée en ligne et en boucle fermée, et exportent des données de nuage de points en temps réel et des trajectoires de mouvement après la numérisation.

Facile à manipuler

Avec le logiciel de post-traitement LiDAR360MLS, des données de nuages de points couleur haute précision et des images panoramiques peuvent être générées en un seul clic.

Les résultats peuvent être directement importés dans LiDAR360MLS et LiDAR360.

Combiné avec LiDAR360MLS et le logiciel LiDAR360, il peut réaliser le recensement des composants des routes urbaines, le dessin de plans d'étage, la mesure de l'altitude, la segmentation individuelle des arbres, l'arpentage des mines et des grottes, et d'autres applications.

Machine Translated by Google

Spécifications

Paramètres du système			
Dimensions	1135×318×315 mm (déployé) 960×318×315 mm (fermé)		
Taux de numérisation (retour simple)	640 000 pts/s (retour simple)		
Précision	1 cm	Stockage interne	512 Go
Poids (sans batterie)	8,6 kg	Consommation d'énergie	50 W
Mode de fonctionnement	Scanner de sac à dos		
Capteur LiDAR			
Nombre de canaux	16 canaux	Champ de vision	Horizontal : 360° Vertical : 180° (-90° à 90°)
Nombre de retours	2	Précision du LiDAR	±1 cm
Nombre de capteurs	2		
GNSS			
Satellites	GPS : L1 C/A, L1C, L2C, L2P, L5 GLONASS : L1 C/A, L2C, L2P, L3, 5 Galilée : E1, E5a, E5b, E5 Alt BOC,E6 BeiDou : B1, B2	Positionnement	1 cm + 1 ppm
Caméra			
Résolution vidéo	5760×2880	Méthode d'enregistrement vidéo	Accéléré, 2 s/image
Champ de vision	Panorama à 360°	Pixels	18 MP

